

ND40 Servoumrichter

Merkmale

Lagemesssysteme

- Resolver.
- Sinusencoder mit und ohne Kommutierungsspur verschiedener Hersteller.
- Inkrementelle Linearmesssysteme verschiedener Hersteller.
- Rotatorische Absolutmesssysteme SingleTurn/MultiTurn mit ENDAT 2.2 Schnittstelle von Heidenhain.
- Lineare Absolutmesssysteme mit ENDAT 2.2 Schnittstelle von Heidenhain.

Bussysteme

- Steuerung und Konfiguration über eine serielle Schnittstelle mit NOVObus Protokoll an den PC.
- Steuerung und Konfiguration über integriertes CAN Bus Interface mit NOVObus Protokoll. Sollwertvorgabe über Servicekanal oder Prozessdatenkanal. Freiwählbare Konfiguration von Soll- und Istwerttelegrammen.
- Erweiterungsmodul "Profibus" für die einfache Anbindung an eine SPS.
- Erweiterungsmodul "CANOpen" für die einfache Anbindung an eine SPS.

Weitere Schnittstellen

- 12 digitale Eingänge.
- 6 digitale Ausgänge.
- Analogeingang 10/12/14 Bit.
- Zählereingang für elektronische Getriebe oder Schritt/Richtungsvorgabe.
- Encoderemulation bei Rückmeldesystem Resolver mit 1-1024 Impulse/Umdrehung.

Regler

- Lage- oder Drehzahlregelung mit/ohne Drehmomentbegrenzung.
- Fliegender Wechsel der Regelungsart und Sollwertvorgabe innerhalb von 5ms.
- Lage/Drehzahlregelung Zykluszeit 102 µs.
- Stromreglerzykluszeit 102 µs bzw. 204 µs.

Sollwerte

Sollwertvorgabe frei wählbar aus verschiedenen Quellen:

- Analoge Solldrehzahl.
- Schritt/Richtungsvorgabe.
- Elektronisches Getriebe.
- Digitale Drehzahlvorgabe über Bus.
- Positioniersteuerung mit vielen Varianten wie z.B. relative/absolute Zielangabe, linearenRampen, S-Rampen, etc.
- Ablaufsteuerung mit 128 Sätzen.